

Stecker 1

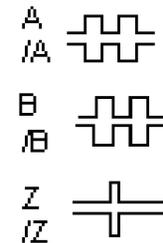
Pin 1	Motorphase C
Pin 2	Motorphase B
Pin 3	Motorphase A
PE	n.c.

Stecker 2

Pin 1 + 2	Versorgungsspannung / Bremse
Pin 3 + 4	Versorgungsspannung / Bremse
Pin 5	n.c.

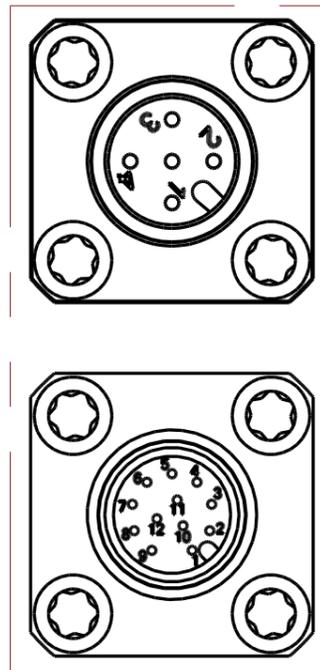
Stecker 3

PIN	
1	V+ 5V
2	HA Hall-Motor
3	GND
4	HB Hall-Motor
5	HC Hall-Motor
6	A Encoder-Signal
7	A/ Encoder-Signal
8	B Encoder-Signal
9	B/ Encoder-Signal
10	Z Encoder-Signal
11	Z/ Encoder-Signal
12	n.c.



Bei Rechtslauf auf Motorwelle gesehen

Detail A



Motordaten:

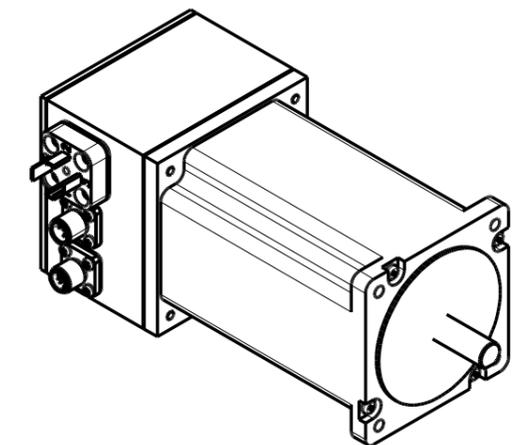
Anzahl Pole:	4
Anzahl Phasen:	3
Nennspannung:	48 V
Leerlaufdrehzahl:	5300 rpm
Nennndrehzahl:	4400 rpm
Nennndrehmoment:	1,43 Nm
Wicklungswiderstand:	0,09 Ohm ±%10
Wicklungsinduktivität:	0,3 mH ±2%
Rück EMK:	9,06 V / krpm
Rotor Trägheitsmoment:	2100 gcm ²
Leerlaufstrom:	1,67 A
Nennstrom:	17,2 A

Bremsdaten:

Nennspannung:	24 VDC
Nennstrom:	0,5 A
Bremsmoment:	2 Nm

gelüftet nur bei angelegter Spannung
nur im Stillstand schalten.
Keine Schutzbeschaltung vorhanden!

(b)



URHEBERSCHUTZ NACH DIN 34		Maßstab	
		Werkstoff / Rohteil	
b1x	Werte angepasst	23.04.15	Kornb.
a/1x	Variante1: Neue Bremse un. Encoder	07.05.14	Kornb.
Zust.	Änderung	Datum	Name
2014	Datum	Name	
Bearb.	07.05.	Kornberger	
Gepr.	18.08.2014	R.Würthner	
Allgemeintoleranz		Ott GmbH & Co.KG D-78652 Deißlingen Tel.:0049-07420-93990	
ISO 2768 - m		www.ott-antriebe.de	
		Benennung	
		Bürstenloser Gleichstrommotor 48 VDC mit Haube, Bremse u. Encoder	
		Zg.Nr.	Blatt
		86BL3SL125-13	
		Ersatz für Zg vom 29.10.2013	