4Q-Antriebsregler für DC/BLDC-Motoren
Artikelnummer: AMI2131-01

Abbildung ähnlich

Leistungsdaten		
Versorgungsspannung Elektronik Ue	VDC	9..30
Stromaufnahme Elektronik @ Ue=24V	mA	typ. 40
Versorgungsspannung Leistung Up	VDC	9..60
Maximaler Ausgangsstrom	A	50
Dauerausgangstrom @Up=48V	A	14
PWM Frequenz	kHz	25, **32**, 50
min. Anschlußinduktivität	µH	200
Digitale Eingänge		
Anzahl	-	8 (Din 0..7)
Schaltschwelle Low	VDC	0...5V
Schaltschwelle High	VDC	8...30V
Digitaler Ausgang		
Anzahl (Dout0..3)	-	4
Signal-Typ	plusschaltend	
Lasten (Dout0..2)	resistiv, niederinduktiv	
Lasten (Dout3)	resistiv, induktiv	
Dauerausgangsstrom	A	0,3
Ausgangsspannung	Versorgungsspannung Elektronik Ue	
Analoger Eingang		
Anzahl (Ain0..2)	-	3
Signal Typ, differentiell (Ain0..1)	±10V, 12Bit, 5V Pull Up intern 1,5 kOhm	
Signal Typ, single ended (Ain2)	0..5V, 12 Bit,	

Hilfsspannung (Drehgeber / Hall)		
Ausgangsspannung	V	**5**
Maximaler Ausgangsstrom	mA	**200**
Drehgeber inkremental		
Signale	A, /A, B, /B, Inx	
Max. Frequenz pro Spur	kHz	500
Eingangssignal (24V tolerant)	V	5
Signal-Typ	Differentiell, open collector, single ended, 2,5kΩ Eingangsimpedanz	
Hall-Sensoren		
Signale	H1,H2,H3	
max. Frequenz pro Spur	kHz	10
Eingangssignal (24V tolerant)	V	5
Signal-Typ	Open collector, single ended ,5V Pull Up intern 920Ω	
Bus-Schnittstelle		
CAN DS301, DSP402		
Max Baudrate / CAN Spezifikation		1 Mbit/s / 2.0B
Galvanisch getrennt		nein
Umgebung		
Schutzart	IP	20
Temperaturbereich	°C	-40...40°C
Luftfeuchtigkeit	%	5..90%
Gewicht	g	150

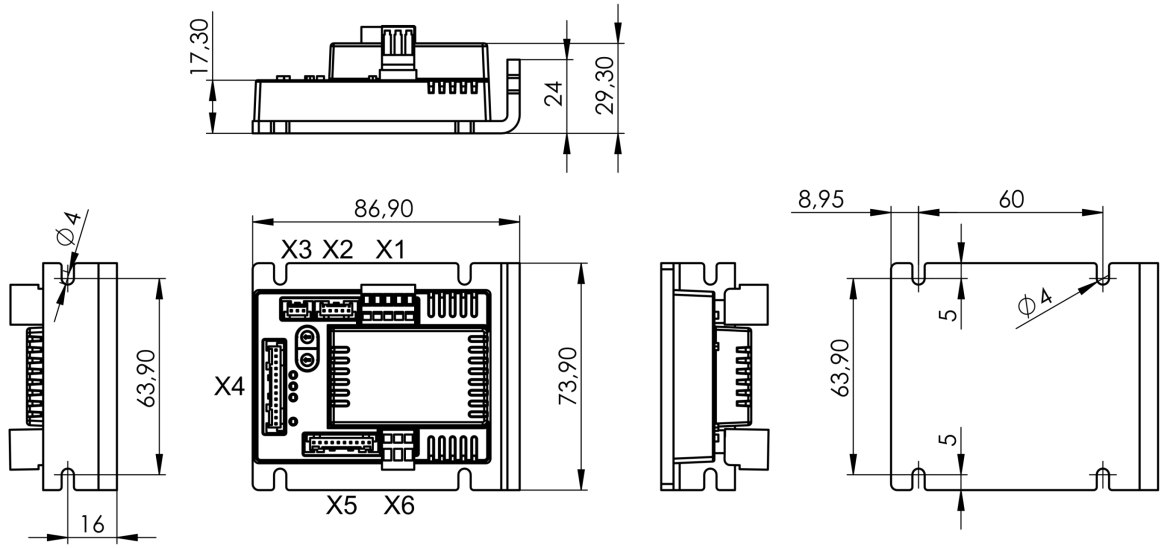
Technische Änderungen, Fehler und Irrtümer vorbehalten!

Stecker und Pin Belegung

X1.1	**FE**	Funktionserde
X1.2	**+Up**	Versorgungsspannung Leistung
X1.3	**GND**	Masse Leistung
X1.4	**+Ue24V**	Versorgungsspannung Elektronik
X1.5	**GND**	Masse Elektronik
X2.1	**+Ain0**	Analoger Eingang 0, Plus
X2.2	**-Ain0**	Analoger Eingang 0, Minus
X2.3	**+Ain1**	Analoger Eingang 1, Plus
X2.4	**-Ain1**	Analoger Eingang 1, Minus
X2.5	**Ain2**	Analoger Eingang 2, (5V)
X3.1	**CAN Hi**	CAN High
X3.2	**CAN Lo**	CAN Low
X3.3	**res.**	Reserviert
X4.1	**res.**	Reserviert
X4.2	**Din0**	Digitaler Eingang 0
X4.3	**Din1**	Digitaler Eingang 1
X4.4	**Din2**	Digitaler Eingang 2
X4.5	**Din3**	Digitaler Eingang 3
X4.6	**Din4**	Digitaler Eingang 4
X4.7	**Din5**	Digitaler Eingang 5
X4.8	**Din6**	Digitaler Eingang 6
X4.9	**Din7**	Digitaler Eingang 7
X4.10	**Dout0**	Digitaler Ausgang 0
X4.11	**Dout1**	Digitaler Ausgang 1
X4.12	**Dout2**	Digitaler Ausgang 2
X4.13	**Dout3**	Digitaler Ausgang 3

X5.1	**H1**	Hallsensorsignal 1
X5.2	**H2**	Hallsensorsignal 2
X5.3	**H3**	Hallsensorsignal 3
X5.4	**A**	Inkrementalgeber – Spur A
X5.5	**/A**	Inkrementalgeber – Spur A negiert
X5.6	**B**	Inkrementalgeber – Spur B
X5.7	**/B**	Inkrementalgeber – Spur B negiert
X5.8	**Inx**	Inkrementalgeber – Index
X5.9	**+U5V**	5V Geberversorgung (Drehgeber, Hall)
X5.10	**GND**	Masse Geberversorgung
X6.1	**Ma**	Motorphase A
X6.2	**Mb**	Motorphase B
X6.3	**Mc**	Motorphase C

Abmessungen/Pin-Belegung



Technische Änderungen, Fehler und Irrtümer vorbehalten!